

Simulus Télécommande "DEVO F12E"

5,8 GHz, pour "QR-X350.PRO"

Mode d'emploi



Table des matières

Votre nouvelle Télécommande "DEVO F12E"	3
Consignes préalables	3
Consignes de sécurité	3
Consignes importantes pour le traitement des déchets	4
Consignes importantes sur les piles et leur recyclage	4
Déclaration de conformité	4
Description du produit.....	5
Caractéristiques	5
Vue de face.....	7
(illustration 2)	7
Vue arrière	9
Mise en marche	10
Mise en place des piles.....	10
Chargement des piles	10
Utilisation.....	11
Allumer.....	11
Connecter le récepteur à l'émetteur (BIND)	11
Connexion ID permanente	11
Accéder à la mémoire de l'émetteur	12
Contrôle des fonctions	12
Régler la réception des images en temps réel	13
Utilisez le chronomètre	13
Régler la longueur du levier de commande	13
Régler la sensibilité du levier de commande.....	14
Utilisation Maître-élève	14
Transmettre les données du modèle à d'autres émetteurs.....	14
Recevoir les données du modèle	14
Appeler le mode Maître-élève	15
Voler en mode Maître-élève	15
Annexe	16
Aperçu du menu	16
Mise à jour du micrologiciel.....	19
Caractéristiques techniques.....	19

Votre nouvelle Télécommande "DEVO F12E"

Chère cliente, cher client,

Nous vous remercions pour le choix de la télécommande "DEVO F12E". Celle-ci vous permet de profiter des nombreuses fonctions du quadricoptère "QR-X350.PRO" (Réf.NX1150). Grâce au récepteur 5,8 GHz et à l'écran LCD avec pare-soleil qui sont intégrés à l'appareil, vous pouvez visualiser en direct les images envoyées par une caméra fixée au quadricoptère. Cette télécommande est ainsi équipée de manière optimale pour le pilotage en immersion, c'est-à-dire comme si vous étiez dans la cabine de l'appareil. Vous disposez de 12 canaux de pilotage : vous avez ainsi de nombreuses possibilités pour utiliser des fonctions spéciales. Grâce à l'étalement de spectre à séquence directe (également désigné par DSSS pour "Direct Sequence Spread Spectrums"), vous pilotez le quadricoptère confortablement, sans aucune interférence. Afin d'utiliser au mieux votre nouveau produit, veuillez lire attentivement ce mode d'emploi et respecter les consignes et astuces suivantes.

Contenu

- Télécommande "DEVO F12E" 5,8 GHz pour "QR-X350.PRO"
- Câble Micro-USB
- Câble DSC pour l'utilisation en Maître-élève
- Sangle d'attache
- Mode d'emploi

Accessoires requis (non fournis) : 8 piles AA 1,5 V

Consignes préalables

Consignes de sécurité

- Ce mode d'emploi vous permet de vous familiariser avec le fonctionnement du produit. Conservez-le précieusement afin de pouvoir le consulter en cas de besoin.
- Pour connaître les conditions de garantie, veuillez contacter votre revendeur. Veuillez également tenir compte des conditions générales de vente !
- Veuillez à utiliser le produit uniquement comme indiqué dans la notice. Une mauvaise utilisation peut endommager le produit ou son environnement.
- Le démontage ou la modification du produit affecte sa sécurité. Attention, risque de blessure ! Ne démontez pas l'appareil, sous peine de perdre toute garantie. Ne tentez jamais de réparer vous-même le produit !
- Manipulez le produit avec précaution. Un coup, un choc, ou une chute, même de faible hauteur, peut l'endommager.
- N'exposez pas le produit à l'humidité ni à une chaleur extrême.
- Ne plongez jamais le produit dans l'eau ni dans aucun autre liquide.
- Surveillez les enfants pour vous assurer qu'ils ne jouent pas avec l'appareil.
- Cet appareil n'est pas conçu pour être utilisé par des personnes (y compris les enfants) dont les capacités physiques, sensorielles ou mentales sont réduites, ou des

personnes dénuées d'expérience ou de connaissance, sauf si elles ont pu bénéficier, par l'intermédiaire d'une personne responsable de leur sécurité, d'une surveillance ou d'instructions préalables concernant l'utilisation de l'appareil.

- Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le fabricant, son service après-vente ou des personnes de qualification similaire afin d'éviter tout danger. N'utilisez pas l'appareil tant que la réparation n'a pas été effectuée.
- Aucune garantie ne pourra être appliquée en cas de mauvaise utilisation.
- Le fabricant décline toute responsabilité en cas de dégâts matériels ou dommages (physiques ou moraux) dus à une mauvaise utilisation et/ou au non-respect des consignes de sécurité.
- Sous réserve de modification et d'erreur !

Consignes importantes pour le traitement des déchets

Cet appareil électronique ne doit PAS être jeté dans la poubelle de déchets ménagers. Pour l'enlèvement approprié des déchets, veuillez vous adresser aux points de ramassage publics de votre municipalité. Les détails concernant l'emplacement d'un tel point de ramassage et des éventuelles restrictions de quantité existantes par jour/mois/année, ainsi que sur des frais éventuels de collecte, sont disponibles dans votre municipalité.

Consignes importantes sur les piles et leur recyclage

Les piles ne doivent **PAS** être jetées dans la poubelle ordinaire. Chaque consommateur est aujourd'hui obligé de jeter les piles usées dans les poubelles spécialement prévues à cet effet. Vous pouvez déposer vos piles dans les déchetteries municipales et dans les lieux où elles sont vendues.

- Les accus délivrent parfois une tension plus faible que les piles alcalines. Dans la mesure du possible, utilisez l'appareil avec des piles alcalines plutôt que des accus.
- Maintenez les piles hors de portée des enfants.
- Les piles dont s'échappe du liquide sont dangereuses. Ne les manipulez pas sans gants adaptés.
- N'ouvrez pas les piles, ne les jetez pas au feu.
- Les piles normales ne sont pas rechargeables. Attention : risque d'explosion !
- N'utilisez ensemble que des piles du même type, et remplacez-les toutes en même temps.
- Retirez les piles de l'appareil si vous ne comptez pas l'utiliser pendant un long moment.

Déclaration de conformité

La société PEARL GmbH déclare ce produit NX-1234 conforme aux directives actuelles suivantes du Parlement Européen : 1999/5/CE, concernant les équipements hertziens et les équipements terminaux de télécommunications, et 2011/65/UE, relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques.

Directeur Service Qualité
Dipl.-Ing. (FH) Andreas Kurtasz
11.11.2014



Description du produit

Caractéristiques

- Technologie 2,4 GHz DSSS et connexion ID automatique
- Mises à jour du logiciel disponibles par connexion USB
- Transfert de données sans fil entre deux télécommandes DEVO F12, pour une utilisation Maître-Élève
- Mémoire pour jusqu'à 15 modèles réduits
- Sensibilité des commandes réglable
- Forme ergonomique pour un maniement ergonomique de la télécommande
- Longueur et sensibilité du levier de commande ajustables
- Permet également de piloter des hélicoptères, avions et planeurs. En mode Hélicoptère, trois modes de vol sont disponibles pour chaque modèle réduit.

NOTE :

Vous recevez l'émetteur placé par défaut en Mode 2. Cela signifie que les fonctions Poussée et Virage se trouvent sur le levier gauche. La fonction Tangage ou Roulis (les directions dans lesquelles le quadricoptère en vol doit se mettre en mouvement horizontalement) se trouve sur le levier droit. C'est ce que montre également cet aperçu en mode 2. Les désignations des fonctions de commande sont citées dans cet ordre : pour hélicoptères et quadricoptères / pour avions / désignation en anglais.

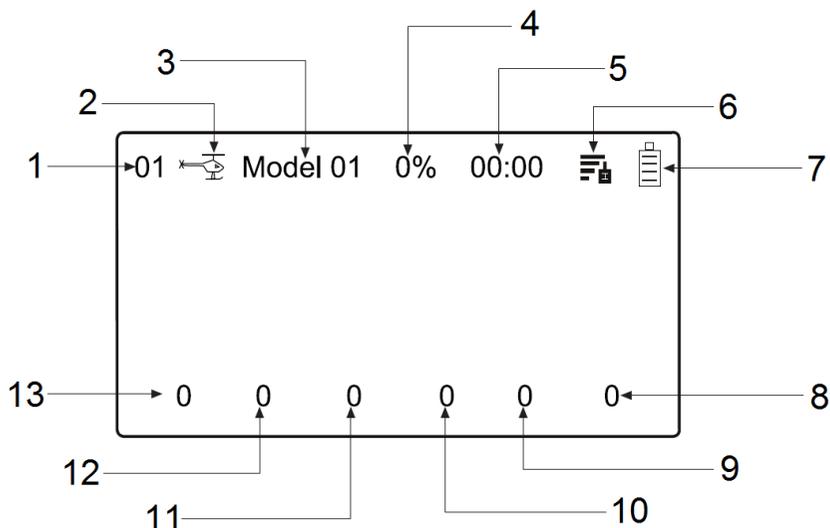


Illustration1 : Affichage à l'écran

Description dans le sens des aiguilles d'une montre, depuis le coin supérieur gauche :

1	Numéro de modèle
2	Type du modèle réduit (hélicoptère/multicoptère/avion)
3	Nom du modèle réduit
4	Indication en pourcentage du niveau de poussée/gaz
5	Minuteur
6	Intensité de l'émission
7	Indicateur de la batterie/pile
8	Indicateur du compensateur pour la fonction Roulis/Gouverne latérale/Aileron
9	Affichage du compensateur pour la fonction Poussée/Gaz ("Throttle")
10	Position du commutateur Compenser à droite ("Right trim")
11	Position du commutateur Compenser à gauche ("Left trim")
12	Indicateur du compensateur (Trim) pour la fonction Tangage/Gouverne de profondeur/Elevator
13	Indicateur du compensateur (Trim) pour la fonction Virage/Gouverne de direction/Yaw

Vue de face

(illustration 2)



1	2,4G Antenna	Antenne 2,4 GHz
2	LCD screen shield	Pare-soleil pour l'écran LCD
3	GEAR	Commutateur basculant pour canal supplémentaire
4	RUDD D/R	Commutateur pour fonction supplémentaire : gouverne de direction Dual Rate
5	ELEV D/R	Commutateur pour fonction supplémentaire : gouverne de profondeur Dual Rate (Tangage/Gouverne de profondeur/Elevator)
6	AUX5 KB	Régulateur pour canal supplémentaire
7	AUX4 KB	Régulateur pour canal supplémentaire
8	Left Trim	Équilibrage à gauche
9	ELEV Trim	Équilibrage Gouverne de profondeur
10	ELEV/RUDD Stick	Levier de commande Gouverne de profondeur/Gouverne de direction

11	Eyelet	Œillet pour sangle d'attache
12	RUDD Trim	Équilibrage Gouverne de direction
13	UP/DN	Monter/Descendre Déplacer le curseur vers le point de menu supérieur/inférieur
14	EXT	Retour - Quitter le menu principal
15	5,8G Antenna	Antenne 5,8 GHz
16	Écran LCD	Écran LCD
17	MIX Switch	Commutateur MIX : fonction complémentaire GPS-Hold et Auto-Go-Home Pos. 1 : le cap est maintenu Pos. 0 : mémoriser le lieu de décollage (à activer au démarrage !) Pos. 2 : Activer la fonction Retour automatique
18	FMOD Switch	Commutateur FMOD : fonction complémentaire IOC (contrôle intelligent de l'orientation) Pos. 0 : désactivé Position centrale : Course Lock – point cardinal actuel comme cap de référence Pos. 2 : Position de départ comme cap de référence
19	AILE D/R	Commutateur pour la fonction Gouverne latérale Dual Rate (fonctions Tangage, Roulis et Virage)
20	AUX6 KB	Régulateur pour canal supplémentaire
21	AUX7 KB	Régulateur pour canal supplémentaire
22	Right Trim	Équilibrage à droite
23	THRO Trim	Équilibrage Poussée
24	THRO/AILE Stick	Levier de commande Gaz/Gouverne de profondeur
25	Power Switch	Interrupteur marche/arrêt
26	AILE Trim	Équilibrage Gouverne de profondeur
27	USB Socket	Port USB
28	R/L	Déplacer le curseur vers la droite / la gauche
29	ENT	Confirmer

Vue arrière

1	Handle	Poignée	
2	Cover Screw 1	Vis de protection 1	
3	Regulation hole for throttle stick tension	Vis de réglage pour le levier de poussée	
4	Charge socket	Prise de chargement	
5	Cover Screw 2	Vis de protection 2	
6	Output current power cable	Prise pour câble de chargement	
7	Cover screw 4	Vis de protection 4	
8	Digital Signal Converter socket	Prise DSC pour connexion à un ordinateur/ simulateur de vol	
9	Cover screw 3	Vis de protection 3	

Illustration 2: Vue arrière



Illustration 3: Vue de face

Audio Output	Sortie casque pour son de la vidéo
Video Output	Sortie vidéo pour moniteur externe (sortie CVBS/Composite)

Mise en marche

Mise en place des piles

1. Ouvrez le compartiment à piles situé à l'arrière de la télécommande. Pour cela, tirez le clapet du bord inférieur vers l'arrière, en direction de la flèche, puis faites-le basculer.
2. Retirez le boîtier des piles et insérez 8 piles de type AA 1,5 V.
3. Branchez le connecteur bipôle dans la prise correspondante, à côté du compartiment à piles, puis refermez le couvercle du compartiment à piles, sans pincer ni plier de câble.

NOTE : Vous pouvez également utiliser une batterie lithium-polymère, que vous pourrez recharger grâce au chargeur fourni avec le quadricoptère.

NOTE : Chargez complètement la batterie avant chaque vol. Sa puissance est décisive pour une utilisation sûre de votre appareil télécommandé.

ATTENTION : Pour le chargement, utilisez exclusivement des appareils adaptés aux batteries lithium-polymère et disposant d'un régulateur de charge. Réglez le chargeur sur 7,4 V et 400 à 800 mA. La batterie est alors chargée en 1 à 2 heures, sans être endommagée.



Illustration 4 : Prise pour l'adaptateur

Chargement des piles

Si vous utilisez des piles rechargeables, vous pouvez les recharger grâce à la prise CHG. Pour ce faire, ouvrez le cache de la prise et reliez par cette prise la télécommande à un chargeur adapté (tension d'entrée DC 12 V, 50 mA).

ATTENTION : Lors de l'utilisation de l'émetteur et de votre appareil télécommandé, désactivez tous les appareils (smartphones, tablettes, etc.) qui émettent avec la fréquence Wi-Fi 2,4 GHz. Dans le cas d'une caméra de bord embarquée, désactivez sa fonction Wi-Fi.

Utilisation

Allumer

Pour allumer la télécommande, suivez toujours l'ordre suivant : commencez toujours par allumer d'abord l'émetteur, puis le récepteur. Pour éteindre, suivez l'ordre inverse : commencez toujours par éteindre d'abord le récepteur, puis l'émetteur.

ATTENTION : le récepteur ne doit jamais être utilisé si l'émetteur n'émet pas de signal radio. Si cette consigne n'est pas respectée, votre modèle réduit peut échapper à votre contrôle à cause d'autres émetteurs, et être endommagé.

Connecter le récepteur à l'émetteur (BIND)

Si vous avez acquis l'appareil télécommandé et l'émetteur séparément, ou si le quadricoptère n'est pas connecté à la télécommande, vous devez effectuer le processus de connexion ("BIND"). Il est possible que vous deviez d'abord supprimer une ID fautive pour un récepteur (voir à partir du point 1). Sinon, commencez au point 4.

1. Branchez le connecteur BIND fourni avec le récepteur dans la prise la plus basse du récepteur, portant l'inscription [CLEAN].
2. Si vous allumez alors le récepteur, le voyant rouge de celui-ci clignote. L'ID de l'émetteur qui était jusqu'à présent enregistrée est maintenant effacée.
3. Éteignez le récepteur et débranchez le connecteur BIND.
4. Assurez-vous qu'il n'y a pas d'autre émetteur 2,4 GHz que le vôtre à proximité. Placez-le à moins d'1 mètre de distance de votre appareil.
5. Allumez alors d'abord l'émetteur, puis le récepteur.

L'émetteur effectue un balayage pour rechercher les fréquences, puis connecte le récepteur et le mémorise comme préférence.

Dans le menu de l'émetteur, vous pouvez déterminer le numéro de l'ID sous lequel un récepteur est enregistré. Si vous n'utilisez qu'un seul récepteur avec l'émetteur, vous pouvez lui attribuer une connexion ID permanente.

Connexion ID permanente

NOTE : Si vous avez fait l'acquisition de votre télécommande dans un lot comprenant un quadricoptère, vous pouvez normalement sauter cette étape ; le récepteur du quadricoptère est alors déjà connecté à l'émetteur.

- Allumez la télécommande. Veillez à ce que le levier de commande se trouve en position neutre, et que le levier FMOD (correspondant au mode de vol) se trouve sur 0.
- Appuyez sur la touche ENT afin d'accéder au menu principal. Utilisez les touches UP/DN pour sélectionner le point de menu "ID fixe", puis appuyez sur ENT pour confirmer votre saisie.
- Passez du statut OFF à ON en appuyant sur la touche R ou L. Une suite de 6 chiffres apparaît. Il s'agit de l'ID avec laquelle le récepteur a été connecté en dernier.

- Si vous souhaitez modifier le code, sélectionnez les chiffres à l'aide des touches R et L, et modifiez-les à l'aide des touches UP et DN.
- Appuyez sur ENT pour confirmer l'ID saisie. À la question "Êtes-vous sûr ?", répondez à nouveau ENT. Le message "ID Code Matching....." apparaît sur l'écran. Dès que la connexion est établie, vous revenez au menu Modèle.

L'avantage d'une connexion ID permanente est que le processus de connexion est plus court lorsque vous allumez l'appareil. De plus, le récepteur ne peut pas être connecté par inadvertance avec le mauvais émetteur.

Accéder à la mémoire de l'émetteur

Toutes les valeurs des réglages effectués sur l'émetteur pour un appareil peuvent être placées comme ensemble de données sur un dispositif de stockage de données auquel vous pouvez attribuer le nom de votre choix. Lorsque vous recevez l'appareil, la mémoire contient, sous le numéro de modèle "1", les données du quadricoptère "QU-X350.PRO". Si, avant l'utilisation d'un appareil télécommandé, vous souhaitez appeler la mémoire correspondante, procédez comme suit :

- Affichez le menu principal en appuyant sur la touche ENT.
- Utilisez les touches R et L pour sélectionner le menu "Modèle", puis confirmer avec la touche ENT.
- Dans le menu "Modèle", appelez la première fonction "Sélection des Mod" (sélection des modèles) puis confirmez en appuyant sur ENT.

Dans la liste des modèles, choisissez le modèle que vous souhaitez piloter ou régler. Confirmez en appuyant sur ENT puis quittez le menu avec la touche EXT. L'écran de démarrage affiche alors, en haut à gauche, le numéro du modèle enregistré. À côté est affiché le symbole correspondant au type d'appareil télécommandé sélectionné (avion ou hélicoptère par exemple).

Contrôle des fonctions

Avant chaque vol, effectuez un test de fonctionnement :

- Les piles/batteries sont-elles complètement chargées ?
- Avez-vous appelé la mémoire correspondant au bon modèle (par exemple "QR-X350.PRO") ?
- Tous les commutateurs des fonctions supplémentaires sont-ils dans la bonne position ?
- Vérifiez toutes les fonctions de pilotage lorsque l'appareil est encore au sol.

NOTE :

Un quadricoptère ne pouvant être piloté que grâce au différentiel de la vitesse de rotation, la vérification d'un tel modèle nécessite une faible vitesse de rotation du moteur. Ce n'est qu'en cas de modifications du bruit du moteur ou de sa vitesse de rotation que vous pouvez constater le fonctionnement des fonctions de pilotage. Pour ce faire, fixez solidement le quadricoptère au sol, ou démontez les hélices. Veillez à ne jamais toucher les hélices par inadvertance.

ATTENTION :

Lorsque vous souhaitez régler les fonctions de la télécommande hors de l'aire de pilotage, et également allumer le quadricoptère, il est impératif de retirer les 4 hélices auparavant. Sinon, lors de la configuration des commandes (en particulier pour inverser le sens de pilotage de la fonction Poussée) vous risqueriez de faire fonctionner les moteurs à pleine puissance. Un démarrage incontrôlé du quadricoptère peut provoquer des blessures ou des dégâts matériels.

Régler la réception des images en temps réel

La télécommande "DEVO F12E" est déjà équipée d'un récepteur 5,8 GHz intégré ainsi que d'un écran couleur LCD permettant d'afficher les images en temps réel. Pour choisir le canal, appuyez sur la touche ENT (située sur le clavier de l'émetteur) qui vous permet d'accéder au menu principal. Sélectionnez alors "System Menu" → "Video Select". Appuyez sur la touche ENT pour accéder à la sélection. Choisissez le statut "Active". Utilisez les touches R et L pour sélectionner cette option.

Utilisez les touches UP et DN pour accéder à la ligne "Channel" (canal). Sélectionnez alors le sous-canal (1/8 à 8/8) que vous avez précédemment choisi pour la caméra destinée au pilotage en immersion (consultez le mode d'emploi de cette caméra). S'il y a des parasites sur un canal, choisissez-en un autre. Utilisez "EXT" pour enregistrer votre sélection et revenir au menu supérieur. La réception des images en temps réel est ainsi activée.

Utilisez le chronomètre

Pour connaître le temps exact de fonctionnement de votre appareil télécommandé et l'énergie restante estimée de la batterie, vous devez utiliser le chronomètre. De cette manière, vous évitez d'être soudainement confronté à une batterie vide lorsque l'appareil se trouve à une importante hauteur ou distance.

Dans le menu du chronomètre ("Menu Fonction" / → "Timer"), choisissez le décompte croissant (fonction Chronomètre, "Stopwatch") ou décroissant (fonction Compte à rebours "Countdown").

Pour lancer le chronomètre, il suffit d'appuyer sur la touche UP lorsque l'appareil se trouve en affichage standard. Le chronomètre démarre. Appuyez sur cette touche une nouvelle fois pour arrêter. Pour remettre le chronomètre à zéro, appuyez sur la touche DN.

Régler la longueur du levier de commande

Vous pouvez régler la longueur des deux leviers de commande. La tête striée en aluminium est composée d'une partie inférieure et d'une partie supérieure. En vissant ces deux parties l'une contre l'autre, vous pouvez desserrer le raccord à vis. Vissez maintenant les deux parties ensemble sur l'axe du levier, de manière à les faire entrer ou sortir. Dès que vous obtenez la hauteur souhaitée, revissez solidement les deux parties l'une avec l'autre.

Régler la sensibilité du levier de commande

Ouvrez les caches des vis, situés sur la face arrière de la télécommande. Pour augmenter la sensibilité, tournez les vis à l'aide d'un tournevis cruciforme dans le sens des aiguilles d'une montre. Pour diminuer la sensibilité, tournez les vis dans le sens inverse des aiguilles d'une montre.

Utilisation Maître-élève

Pour apprendre à piloter votre appareil télécommandé en toute sécurité, vous pouvez connecter votre télécommande avec celle d'une personne expérimentée. Vous êtes peut-être la personne expérimentée qui aide un débutant. Comme pour une auto-école, la personne équipée de l'appareil "maître" peut prendre le contrôle de l'appareil à tout moment, pour stabiliser la situation lorsque l'élève rencontre des difficultés. Vous avez besoin d'une deuxième télécommande "DEVO-F12", ainsi que du câble DSC comportant deux connecteurs jack (3,5 mm) à ses extrémités.

Vous devez d'abord régler, sur chacun des deux émetteurs, le profil de pilotage pour l'appareil télécommandé correspondant. L'émetteur 1 peut également transmettre sans fil ses données à l'émetteur 2. Synchronisez les ensembles de données de chaque appareil télécommandé les uns avec les autres, afin que les deux émetteurs puissent contrôler l'appareil télécommandé avec des données de pilotage identiques.

Transmettre les données du modèle à d'autres émetteurs

Appuyez sur la touche ENT afin d'accéder au menu principal. Utilisez la touche L pour sélectionner la fonction "Transférer la mémoire de l'appareil".

Choisissez les données que vous souhaitez transmettre et confirmez avec ENT.

Lancez le transfert de données en appuyant sur la touche ENT. L'écran affiche alors "Transmitting >>>>" (transfert en cours).

Sur l'autre émetteur (celui qui doit recevoir les données), appelez maintenant le menu de fonction "Model Receive" (Recevoir les données du modèle).

Recevoir les données du modèle

Sur l'émetteur qui doit recevoir les données, appelez le menu "Model" à l'aide des touches ENT/L/ENT. Utilisez la touche L pour sélectionner la fonction "Transférer la mémoire de l'appareil". Confirmez avec ENT.

Les indications "Connecting >>>>" et "Receiving >>>>" ("connexion en cours" et "réception en cours") apparaissent alors successivement. Apparaît ensuite la liste des mémoires correspondant aux différents modèles.

À l'aide des touches UP/DN, sélectionnez un espace mémoire libre sur lequel vous souhaitez que l'ensemble de données reçu soit enregistré. Confirmez votre entrée en appuyant deux fois sur la touche ENT.

Appeler le mode Maître-élève

- Éteignez les deux émetteurs. Reliez les télécommandes l'une avec l'autre en utilisant le câble DSC.
- Commencez par allumer l'émetteur maître. À l'écran apparaît l'indication "PC-Link".
- Allumez alors l'émetteur Élève. À l'écran apparaît l'indication "PC-Link".
- Sur chacun des deux émetteurs, appelez l'appareil à piloter.
- Pour les tests qui suivent, démontez la ou les hélice(s) de l'appareil.
- Allumez l'appareil, puis testez les fonctions de l'émetteur maître au sol, avec précaution.
- Éteignez l'appareil.
- Allumez l'émetteur maître, puis rallumez-le. Sur l'écran de l'émetteur élève apparaît alors l'indication "T-Ready".
- Dans le menu, l'instructeur peut attribuer des canaux (fonctions individuelles) à l'élève et s'attribuer d'autres canaux pour piloter. Dans le menu de l'émetteur maître, sélectionnez : "Menu fonctions" → "Maître". À cet emplacement, vous avez la possibilité d'attribuer des canaux à l'élève (soit des canaux isolés soit la totalité). Pour ce faire, faites passer les canaux du statut "Inhibit" au statut "Active" à l'aide des touches R/L.

Voler en mode Maître-élève

ATTENTION :

Testez d'abord le transfert du contrôle lorsque l'appareil à piloter est au sol. Vous pouvez alors soit l'y fixer soit retirer les hélices, pendant que vous effectuez un test de fonctionnement avec chacune des deux télécommandes.

Avec le réglage standard de l'émetteur Devo F12, le transfert du contrôle pour la fonction Maître-élève s'effectue via le commutateur basculant FMOD. Si vous avez modifié cette fonction, vous devez rétablir sa localisation à l'aide de la fonction "Device Select".

Au début, le contrôle se trouve sur l'émetteur maître. Il peut transférer le contrôle à l'élève : il doit pour cela faire brièvement basculer le commutateur (alors placé vers l'arrière ou au centre) vers l'avant, puis le relâcher.

Si le commutateur de l'émetteur élève est à nouveau basculé vers l'avant, le contrôle est à nouveau transféré à l'émetteur maître.

Annexe

Aperçu du menu

Prendre en considération les options réglables de l'émetteur dans cette liste : tous les réglages nécessaires à l'utilisation du quadricoptère "QR 350.PRO" sont déjà dans l'ensemble de données de la mémoire de modèle n°1. La plupart de ces possibilités de réglages ne vous sont utiles que lorsque vous souhaitez piloter d'autres modèles avec l'émetteur. Dans ce but, des numéros de modèles (2, 3, etc) figurent dans la liste de modèles.

NOTE : Les fonctions listées ci-dessous ne sont disponibles que si le type d'appareil sélectionné est l'hélicoptère. Si vous avez sélectionné un avion comme type d'appareil, vous disposez d'un menu "Model" qui diffère légèrement. Les fonctions propres à un hélicoptère sont remplacées par d'autres, spécifiques aux avions.

Menu Fonction

Sigles	Signification
"Inversion servo"	Inverser la réaction d'une fonction de commande
"Réglage course"	Limiter la valeur maximale d'une fonction de commande
"Sub Trim"	Régler le point neutre d'une fonction de commande
"Double débattement" (Dual Rate & Exponential)	Attribuer une sensibilité réglable aux fonctions de commande, ou augmente la sensibilité dans les positions extrêmes des leviers de commande.
"Maintien Gaz"	Régler la valeur souhaitée pour le préréglage de la poussée (par exemple pour l'autorotation)
"Courbe de Gaz"	Définir la réaction du levier de poussée/de gaz en une forme de courbe.
Mixage Gaz	Fonction de mixage pour le mixage personnalisé au levier de poussée
Sensibilité Gyroscope	Régler la sensibilité du capteur gyroscopique / Attribution du canal
Régulateur	Définir le nombre de tours
Tail Curve	Mixeur du rotor de queue
Dual Pitch	Régler les propriétés de la courbe de tangage
Mixeur des plateaux cycliques	Types de plateaux cycliques pour les hélicoptères à mono-rotor
Pitch Kurve	Courbe du tangage
"Programme de mix"	8 fonctions de mixage réglables de manière personnalisée
"Surveillance"	Vue d'ensemble de toutes les valeurs actuelles des commandes

Fail-Safe	Positions de commande d'urgence en cas de perte du signal
"Senseur vision"	Actif si des capteurs de télémétrie sont connectés
"Ecolage"	Accéder à la fonction Maître-élève sans fil
Timer	Chronomètre pour la durée de fonctionnement de l'appareil

Menu

Sigles	Signification
"Sélection des Mod..."	Accéder au modèle enregistré
"Nom des Modèles"	Modifier/attribuer les noms des appareils
"Copier un modèle"	Copier l'ensemble de données d'un appareil sur d'autres espaces mémoire
"Transmission au m..."	Transférer sans fil la mémoire de l'appareil sur un autre émetteur
"Réception du modèle"	Recevoir la mémoire d'un appareil depuis un autre émetteur
"Réinitialisation du..."	Réinitialisation des paramètres par défaut (une seule mémoire ou toutes)
"Sélection du type d... (de modèle)"	Type du modèle (hélicoptère/multicoptère/avion)
"Réglage des Trim"	Modifier la taille des intervalles du compensateur correspondant à chaque pression sur la touche
	Définir des points de commutation à la place des déplacements proportionnels pour les fonctions des leviers de commande
"Sélection de dispo..."	Attribuer des fonctions de commande aux commutateurs supplémentaires
"Sortie du dispositif"	Attribution des fonctions pour le commutateur supplémentaire 2
Type de plateau cyclique	Sélection des surfaces portantes ou du type de plateau cyclique
"Puissance d'émiss..."	Régler la puissance d'émission
"ID fixe"	Régler l'ID permanente du récepteur
Réglages télémétrie	Options d'alerte pour les valeurs de retour

Menu système

Sigles	Signification
"Langue"	Numérotation vocale
Écran	Régler le rétroéclairage de l'écran LCD
Vibrateur	Activer/Désactiver le signal sonore
Vibrator	Activer/Désactiver les vibrations de retour
Réglage Vidéo	Activer le récepteur 5,8 GHz et définir un canal de réception
Mode du levier de commande	Attribution des leviers : Mode 1-4
Direction du levier de commande	Fonction d'inversion supplémentaire pour les 4 fonctions des leviers de commande
"Calibration Manches"	Calibrer les leviers de commande
Batterie	Identification du type de pile/batterie
"À propos de"	Version du micrologiciel et langue des menus

Mise à jour du micrologiciel

La télécommande peut recevoir un nouveau micrologiciel mis à jour par le port USB. Si le fabricant propose un micrologiciel plus récent que celui qui est actuellement installé, téléchargez le fichier sur votre ordinateur. Décompressez-les, et suivez les instructions de l'assistant en ligne.

Pour lancer le processus de mise à jour, reliez le câble USB à l'émetteur et à l'ordinateur (après avoir éteint ces appareils). Maintenez la touche EXT de l'émetteur appuyée pendant que vous l'allumez. Le programme de mise à jour commence. Ce processus peut durer plusieurs minutes. N'interrompez en aucun cas ce processus.

Caractéristiques techniques

Fréquence	2,4 GHz DSSS
Puissance d'émission	100 mW
Fréquence de réception vidéo	5,8 GHz

Service commercial : 0033 (0) 3 88 58 02 02

Pearl | 6 rue de la Scheer | F-67600 Sélestat

© REV1 / 11.11.2014 – EX:TT//MR